



**KEMENTERIAN RISET, TEKNOLOGI DAN PENDIDIKAN TINGGI**  
**UNIVERSITAS UBUDIYAH INDONESIA**  
**PERPUSTAKAAN BUDIYAH BINTI A.WAHAB**

Jl. Alue Naga Desa Tibang Kec. Syiah Kuala Banda Aceh. Tlp. (0651) 7555566. Email : library@uui.ac.id

**KARYA TULIS ILMIAH MAHASISWA**

**TITLE**

**PERANCANGAN SIMULASI ROBOT LINE FOLLOWER MENGGUNAKAN SOFTWARE SIMULASI  
ROBOMIND**

**ABSTRACT**

Robot Line Follower merupakan robot yang berjalan secara otomatis mengikuti garis yang mempunyai warna berbeda dengan background. Dalam perancangan dan implementasinya, masalah-masalah yang harus dipecahkan adalah bagaimana melakukan perancangan simulasi sistem penglihatan robot yang dapat membaca jalur jalan yang telah di tentukan sehingga robot dapat berjalan mengikutinya. Line follower mempunyai tiga bagian umum yaitu kaki dalam hal ini roda dan motor, mata yaitu kamera yang terletak dibagian atas sehingga dapat berputar kiri dan kanan. Tujuan tugas akhir ini adalah merancang simulasi dan mengimplementasikan suatu Robot Pengikut Garis dengan menggunakan software robomind. Keyword: Line follower.